

Übung zur Physik II - Blatt 1

Benedikt Birkenbach (3699455)

Gruppe 2

Phillip Messer

2 Arbeit im elektromagnetischen Feld

(a) Damit die Arbeit A nicht von dem Magnetfeld abhängig ist, muss man zeigen, dass das Magnetfeld in der Gleichung für die Arbeit nicht mehr vorkommt.

$$\begin{aligned} A &= - \int_{t_1}^{t_2} \dot{\vec{r}}(t) \cdot \vec{F}(t) dt \\ &= - \int_{t_1}^{t_2} \dot{\vec{r}}(t) \cdot q(\vec{E}(\vec{r}(t)) + \dot{\vec{r}}(t) \times \vec{B}(\vec{r}(t))) dt \\ &= - \int_{t_1}^{t_2} q(\dot{\vec{r}}(t) \cdot \vec{E}(\vec{r}(t)) + \dot{\vec{r}}(t) \cdot (\dot{\vec{r}}(t) \times \vec{B}(\vec{r}(t)))) dt \\ &= - \int_{t_1}^{t_2} q(\dot{\vec{r}}(t) \cdot \vec{E}(\vec{r}(t)) + \underbrace{(\dot{\vec{r}}(t) \times \dot{\vec{r}}(t)) \cdot \vec{B}(\vec{r}(t))}_{=0}) dt \\ &= - \int_{t_1}^{t_2} q(\dot{\vec{r}}(t) \cdot \vec{E}(\vec{r}(t))) dt \end{aligned}$$

Wie man leicht erkennen kann, taucht das Magnetfeld $\vec{B}(\vec{r}(t))$ nicht mehr auf, somit ist die Arbeit im elektromagnetischen Feld **nicht** abhängig vom Magnetfeld.

(b) Wir benutzen die Formel aus Teilaufgabe **(a)**.

$$\begin{aligned}
 A &= - \int_{t_1}^{t_2} q(\dot{\vec{r}}(t) \cdot \vec{E}(\vec{r}(t))) dt \\
 &= - \int_{t_1}^{t_2} q(\dot{\vec{r}}(t) \cdot -\vec{\nabla}\Phi(\vec{r})) dt \\
 &= - \int_{t_1}^{t_2} q \left(\left(\begin{pmatrix} \frac{dx(t)}{dt} \\ \frac{dy(t)}{dt} \\ \frac{dz(t)}{dt} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{\partial\Phi(\vec{r})}{\partial x} \\ \frac{\partial\Phi(\vec{r})}{\partial y} \\ \frac{\partial\Phi(\vec{r})}{\partial z} \end{pmatrix} \right) dt \\
 &= - \int_{t_1}^{t_2} q \underbrace{\left(\frac{dx(t)}{dt} \frac{\partial\Phi(\vec{r})}{\partial x} + \frac{dy(t)}{dt} \frac{\partial\Phi(\vec{r})}{\partial y} + \frac{dz(t)}{dt} \frac{\partial\Phi(\vec{r})}{\partial z} \right)}_{\text{totale Zeitableitung}} dt \\
 &= - \int_{t_1}^{t_2} q \frac{d\Phi(\vec{r}(t))}{dt} dt \\
 &= -q \int_{t_1}^{t_2} d\Phi(\vec{r}(t)) \\
 &= -q(\Phi(\vec{r}(t_2)) - \Phi(\vec{r}(t_1))) \\
 &= q(\Phi(\vec{r}(t_1)) - \Phi(\vec{r}(t_2)))
 \end{aligned}$$

Die Arbeit ist also die Differenz der potentiellen Energie des Teilchens zwischen t_1 und t_2 .

3 Atommodell

(a) Wir ermitteln die potentielle Energie E_{pot} des Teilchens indem wir die Arbeit berechnen, welche man aufbringen muss, um das Elektron aus einer Ruhelage ins Unendliche zu verschieben.

$$\begin{aligned}
 W &= \int_R^U \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{-e^2}{r^2} dr \\
 &= \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{U} - \frac{1}{R} \right)
 \end{aligned}$$

Jetzt bilden wir $\lim_{U \rightarrow \infty}$ und erhalten die potentielle Energie des Elektrons.

$$E_{pot} = \lim_{U \rightarrow \infty} \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{U} - \frac{1}{R} \right) = -\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 R}$$

(b) Um die Umlaufgeschwindigkeit und die kinetische Energie des Elektrons zu ermitteln, nutzen wir die Gleichheit von Coulomb- und Zentripetalkraft aus. Es gilt:

$$-\vec{F}_C(\vec{r}) = \vec{F}_Z(\vec{r})$$

Wir wissen, dass die Zentripetalkraft immer senkrecht auf die Umlaufbahn des Elektrons steht und zwar entgegengesetzt der Coulombkraft. Somit können wir mit Beträgen rechnen.

$$\begin{aligned}\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{e^2}{R^2} &= \frac{m \cdot v^2}{R} \\ \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{e^2}{R \cdot m} &= v^2 \\ v &= \sqrt{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{e^2}{R \cdot m}}\end{aligned}$$

Jetzt, wo wir die Geschwindigkeit des Teilchens kennen, können wir leicht die kinetische Energie E_{kin} berechnen.

$$E_{kin} = \frac{1}{2} m \cdot v^2 = \frac{1}{2} \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 R}$$

(c) Damit das Teilchen ins Unendliche entkommen kann, muss die Gesamtenergie des Elektrons größer Null sein. Um den Radius R zu bestimmen, muss die Energie genau Null sein. Es muss also gelten:

$$E_{tot} = E_{kin} + E_{pot} + \Delta E = 0$$

Daraus ergibt sich folgende Gleichung.

$$\begin{aligned}0 &= \frac{1}{2} \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 R} - \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 R} + \Delta E \\ 0 &= -\frac{1}{2} \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 R} + \Delta E \cdot R \\ R &= \frac{1}{2} \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 R \cdot \Delta E}\end{aligned}$$

Zur Kontrolle betrachten wir noch einmal die Einheiten.

$$[R] = \text{m} \qquad [e] = \text{C} = \text{As} \qquad [\epsilon_0] = \text{C}^2 \text{J}^{-1} \text{m}^{-1} \qquad [\Delta E] = \text{J}$$

$$\text{m} = \frac{\text{A}^2 \text{s}^2 \text{Jm}}{\text{A}^2 \text{s}^2 \text{J}} = \text{m}$$

Die Einheiten stimmen und wir haben eine Formel mit deren Hilfe wir nun R bestimmen können.

$$R = \frac{(1,6 \times 10^{-19})^2}{8\pi \cdot 8,8542 \times 10^{-12} \cdot 13,6 \cdot 1,6 \times 10^{-19}} \approx 5,29 \times 10^{-11}$$

Das entspricht $0,529\text{\AA}$.

4 Elektron im Magnetfeld

Als erstes bestimmen wir die Kräfte, welche auf das Elektron wirken. Hierzu verwenden wir die Gleichung aus **Aufgabe 1** und das zweite Newton'sche Gesetz. Da das elektrische Feld gerade Null beträgt, fällt es aus der Gleichung heraus.

$$\begin{aligned} m \cdot \ddot{\vec{r}}(t) &= q(\dot{\vec{r}}(t) \times \vec{B}(\vec{r}(t))) \\ &= q \begin{pmatrix} \dot{y}(t) \cdot B_z \\ -\dot{x}(t) \cdot B_z \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Hieraus ergeben sich zwei Differentialgleichungen. In der z -Richtung liegt eine konstante Bewegung vor.

$$m\ddot{x}(t) = q\dot{y}(t) \cdot B_z \quad (1)$$

$$\ddot{x}(t) = q \frac{\dot{y}(t) \cdot B_z}{m}$$

$$m\ddot{y}(t) = -q\dot{x}(t) \cdot B_z \quad (2)$$

$$\ddot{y}(t) = -q \frac{\dot{x}(t) \cdot B_z}{m}$$

Um die Bewegung in der x, y -Ebene zu beschreiben, verwenden wir die komplexe Variable $c(t) := \dot{x}(t) + i\dot{y}(t)$ ein. Leiten wir diese nach der Zeit ab, so ergibt sich:

$$\dot{c}(t) = \ddot{x}(t) + i\ddot{y}(t)$$

Mit $\omega = \frac{qB_z}{m}$ ergibt sich folgendes.

$$\dot{c}(t) = \dot{y}(t)\omega - i\dot{x}(t)\omega = -i\omega c(t)$$

Also gilt $\dot{c}(t) + i\omega c(t) = 0$. Diese DGL können wir durch den Ansatz $c(t) = Ae^{\lambda t}$ lösen (Siehe Übung13 Physik I).

$$\dot{x}(t) = a \cdot \cos \omega t + b \sin \omega t$$

$$\dot{y}(t) = a \cdot \sin \omega t - b \cos \omega t$$

Mit $a = \dot{x}_0$ und $b = \dot{y}_0$ lösen wir schließlich die Integrale um die Bewegungsgleichung zu bekommen.

$$x(t) = \int \dot{x}(t) dt = \frac{1}{\omega}(\dot{x}_0 \sin \omega t - \dot{y}_0 \cos \omega t) + \frac{\dot{y}_0}{\omega}$$

$$y(t) = \int \dot{y}(t) dt = \frac{1}{\omega}(\dot{y}_0 \sin \omega t + \dot{x}_0 \cos \omega t) - \frac{\dot{x}_0}{\omega}$$

Wobei wir die Konstanten, welche am Ende addiert werden, durch Auflösen der Gleichungen für $y(0)$ bzw. $x(0)$ bestimmen. Nun können wir den Betrag der Bewegungsgleichung bestimmen (Siehe Übung13 Physik I).

$$|\vec{r}(t)| = \frac{1}{\omega} \sqrt{\dot{x}_0^2 + \dot{y}_0^2}$$

Damit ist die Bewegung nicht abhängig von der Zeit t und somit konstant. Sie verläuft, abhängig von \dot{z}_0 , spiral- bzw. kreisförmig. Nun bestimmen wir noch die Frequenz.

$$f = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{q \cdot B_z}{2\pi \cdot m}$$